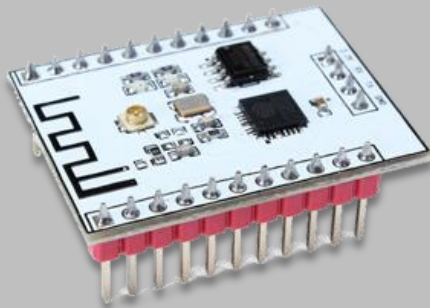
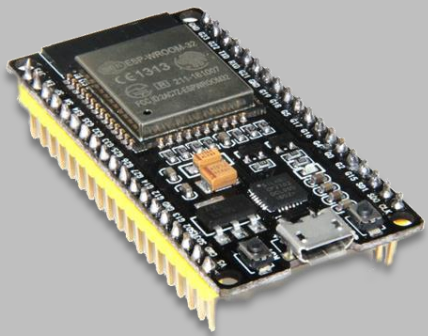


ESP32 e ESP8266: Programação no Ar

Over the Air
OTA



Por Fernando Koyanagi

Intenção dessa aula

- 1. Explicar exemplo básico de programação OTA no ESP32 e ESP8266.**





Em www.fernandok.com

Seu e-mail



- PRINCIPAL
- SOBRE FERNANDO K
- ARDUINO
- ESP8266
- ESP32
- LORAWAN
- MOTOR
- DISPLAY
- MATERIAIS
- DOWNLOAD

Receba o meu conteúdo GRATUITAMENTE

Insira aqui seu melhor email...

QUERO RECEBER GRÁTIS



Motor de Passo Nema 23 com Driver TB6600 e Arduino Due

by Fernando K Tecnologia - 2:44 PM
Hoje vamos voltar a falar de Motor de Passo. Vamos utilizar um Nema 23 que será controlado por um Driver TB6600 e um Arduino Due. É p...

Leia mais



ESP32 Longa Distância - LoRaWan

by Fernando K Tecnologia - 9:46 AM
Neste artigo vamos tratar da LoRaWAN, uma rede que vai longe gastando pouca energia. Mas, o quanto "longe"? Com o chip que uso no vídeo...

Leia mais



Motor de HD com Arduino

by Fernando K Tecnologia - 2:00 PM

QUAL ASSUNTO VOCÊ TEM

- Arduino
- ESP8266
- ESP32
- Motor
- Display
- Sensor

You may select multiple answers.
Votar Exibir resultados

Votos até o momento: 32
Dias restantes para votar: 49

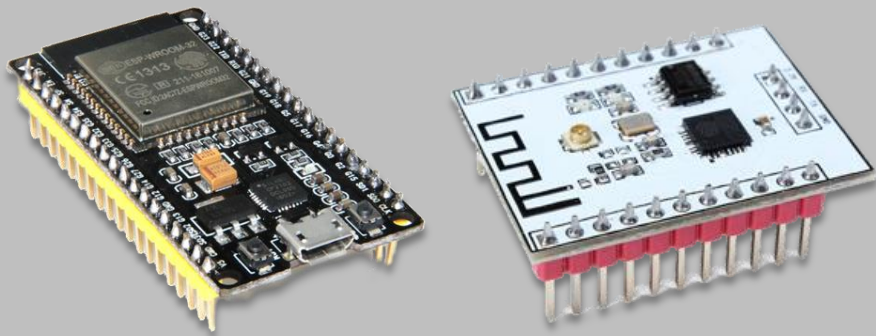
FACEBOOK



Aviso

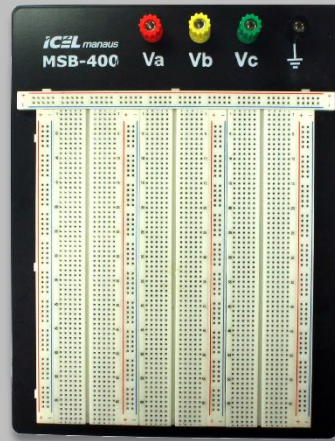
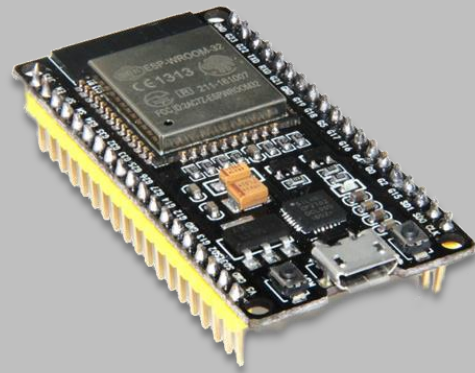
Este vídeo explica um exemplo simples de programação OTA para o **ESP32**.

Este exemplo pode ser usado também para o **ESP8266**, basta adaptar a montagem e seguir uma **pequena mudança no código**, indicada mais a frente.



Recursos usados

- 2 Leds
- 2 Resistores de 220 ohm
- ESP32
- Protoboard





Código OTA

Organização do código e códigos obrigatórios

```
void setup()  
{  
  //(...) →  
}
```

Obrigatório:

```
ArduinoOTA.onStart();  
ArduinoOTA.onEnd();  
ArduinoOTA.onProgress();  
ArduinoOTA.onError();  
ArduinoOTA.begin();
```

```
void startOTA()  
{  
  //(...)  
}
```

Funções criadas para melhor entendimento do código.

Estas funções são chamadas na configuração do ArduinoOTA (códigos listados acima) dentro de `setup`.

```
void endOTA()  
{  
  //(...)  
}
```

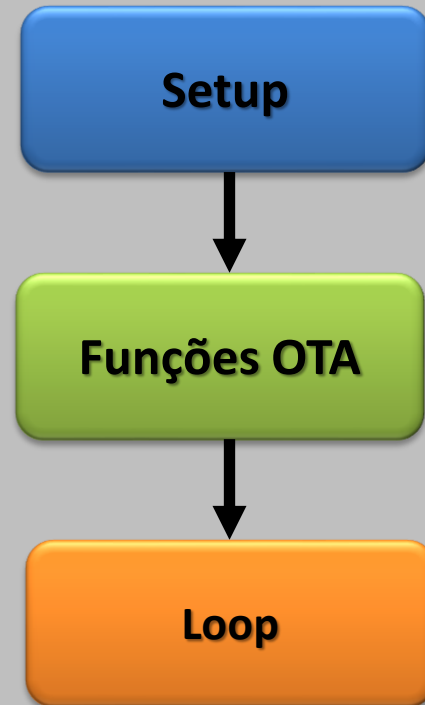
```
void progressOTA(unsigned int progress, unsigned int total)  
{  
  //(...)  
}
```

```
void errorOTA(ota_error_t error)  
{  
  //(...)  
}
```

```
void loop()  
{  
  //(...) →  
}
```

Obrigatório:

```
ArduinoOTA.handle();
```



Setup – ESP32

```
#include <WiFi.h> //lib para configuração do Wifi
#include <ArduinoOTA.h> //lib do ArduinoOTA
#include <ESPmDNS.h> //lib necessária para comunicação network
#include <WiFiUdp.h> //lib necessária para comunicação network

#define ledVerde 23 //este led sinaliza que o ESP foi conectado
//define ledVermelho 22 //este led é usado como exemplo de atualização

const char* ssid = "robotica"; //nome da rede
const char* password = "12345678"; //senha da rede

void setup()
{
  //define pino como saída
  pinMode(ledVerde,OUTPUT);
  //define pino como saída
  //código da atualização
  //pinMode(ledVermelho,OUTPUT);

  //inicia serial com 115200 bits por segundo
  Serial.begin(115200);
  Serial.println("Booting");

  //define wifi como station (estação)
  WiFi.mode(WIFI_STA);

  //inicializa wifi
  WiFi.begin(ssid, password);
}
```

Este código será inserido **após a primeira gravação** do ESP como um **teste** de atualização do código.

Setup – ESP8266

```
#include <ESP8266WiFi.h> //lib do wifi para o ESP8266
#include <ESP8266WiFiMulti.h> //lib do wifi para o ESP8266
#include <ArduinoOTA.h> //lib do ArduinoOTA

#define ledVerde 23 //este led sinaliza que o ESP foi conectado
//#define ledVermelho 22 //este led é usado como exemplo de atualização

ESP8266WiFiMulti wifiMulti;

const char* ssid = "robotica"; //nome da rede
const char* password = "12345678"; //senha da rede

void setup()
{
  //define pino como saída
  pinMode(ledVerde,OUTPUT);
  //define pino como saída
  //código da atualização
  //pinMode(ledVermelho,OUTPUT);

  //inicia serial com 115200 bits por segundo
  Serial.begin(115200);
  Serial.println("Booting");

  wifiMulti.addAP(ssid, password);

  Serial.println("Connecting ...");
  while (wifiMulti.run() != WL_CONNECTED)
  {
    delay(250);
    Serial.print('.');
  }
}
```

Mudanças necessárias para o funcionamento do código no ESP8266

Continuação setup – ESP32

```
//enquanto o wifi não for conectado aguarda
while (WiFi.waitForConnectResult() != WL_CONNECTED)
{
//caso falha da conexão, reinicia wifi
Serial.println("Connection Failed! Rebooting...");
delay(5000);
ESP.restart();
}

// A porta fica default como 3232 (caso você esteja usando o ESP8266 o default passa a ser 8266)
// ArduinoOTA.setPort(3232);

// Define o hostname (opcional)
ArduinoOTA.setHostname("myesp32");

// Define a senha (opcional)
ArduinoOTA.setPassword("password123");

// É possível definir uma criptografia hash md5 para a senha usando a função "setPasswordHash"
// Exemplo de MD5 para senha "admin" = 21232f297a57a5a743894a0e4a801fc3
// ArduinoOTA.setPasswordHash("21232f297a57a5a743894a0e4a801fc3");
```

Setup – Configuração da instância ArduinoOTA

```
//define o que será executado quando o ArduinoOTA iniciar
ArduinoOTA.onStart( startOTA );
//startOTA é uma função criada para simplificar o código

//define o que será executado quando o ArduinoOTA terminar
ArduinoOTA.onEnd( endOTA );
//endOTA é uma função criada para simplificar o código

//define o que será executado quando o ArduinoOTA estiver gravando
ArduinoOTA.onProgress( progressOTA );
//progressOTA é uma função criada para simplificar o código

//define o que será executado quando o ArduinoOTA encontrar um erro
ArduinoOTA.onError( errorOTA );
//errorOTA é uma função criada para simplificar o código

//inicializa ArduinoOTA
ArduinoOTA.begin();

//exibe pronto e o ip utilizado pelo ESP
Serial.println("Ready");
Serial.print("IP address: ");
Serial.println(WiFi.localIP());
digitalWrite(ledVerde,HIGH);
}
```

Funções de exibição dos estágios de upload (start, progress e end)

```
//exibe em qual memória a atualização está sendo gravada
void startOTA()
{
    String type;

    //caso a atualização esteja sendo gravada na memória flash externa, então informa "flash"
    if (ArduinoOTA.getCommand() == U_FLASH)
        type = "flash";
    else //caso a atualização seja feita pela memória interna (file system), então informa "filesystem"
        type = "filesystem"; // U_SPIFFS

    //exibe mensagem junto ao tipo de gravação
    Serial.println("Start updating " + type);
}

//exibe mensagem
void endOTA()
{
    Serial.println("\nEnd");
}

//exibe progresso em porcentagem
void progressOTA(unsigned int progress, unsigned int total)
{
    Serial.printf("Progress: %u%%\r", (progress / (total / 100)));
}
```

Funções de exibição dos estágios de upload (error)

```
//caso aconteça algum erro, exibe especificamente o tipo do erro
void errorOTA(ota_error_t error)
{
    Serial.printf("Error[%u]: ", error);

    if (error == OTA_AUTH_ERROR)
        Serial.println("Auth Failed");
    else
    if (error == OTA_BEGIN_ERROR)
        Serial.println("Begin Failed");
    else
    if (error == OTA_CONNECT_ERROR)
        Serial.println("Connect Failed");
    else
    if (error == OTA_RECEIVE_ERROR)
        Serial.println("Receive Failed");
    else
    if (error == OTA_END_ERROR)
        Serial.println("End Failed");
}
```


Loop

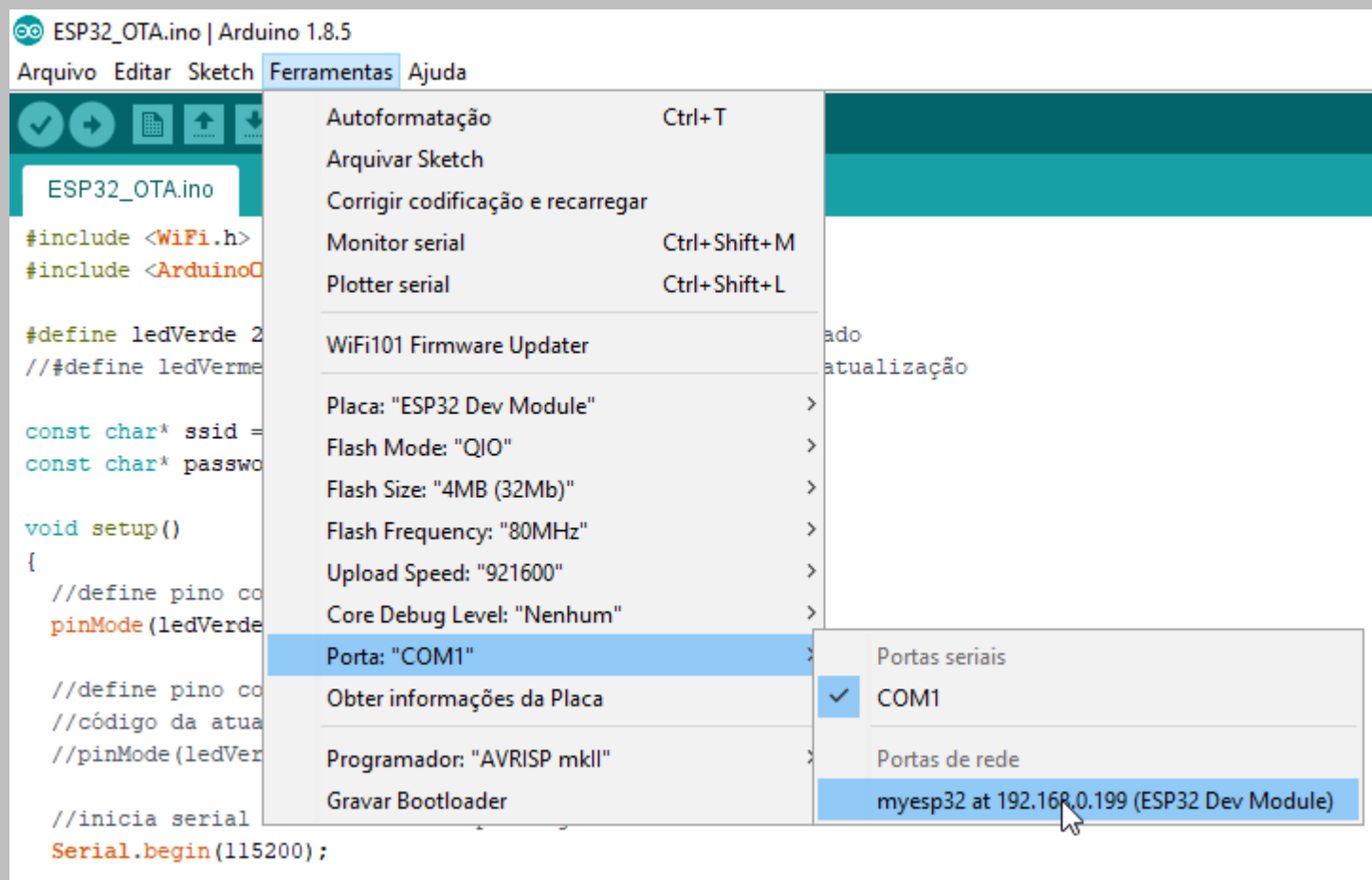
```
void loop()
{
  //Handle é um descritor que referencia variáveis no bloco de memória
  //Ele é usado como um "guia" para que o ESP possa se comunicar com o computador pela rede
  ArduinoOTA.handle();

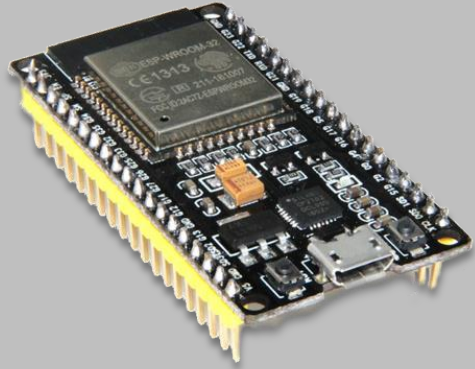
  //código de atualização
  /*
  digitalWrite(ledVermelho,HIGH);
  delay(1000);
  digitalWrite(ledVermelho,LOW);
  delay(1000);
  */
}
```

Seleção de porta de rede no Arduino IDE

Após a primeira gravação feita pela porta Serial, deve-se selecionar a porta de rede conforme a figura.

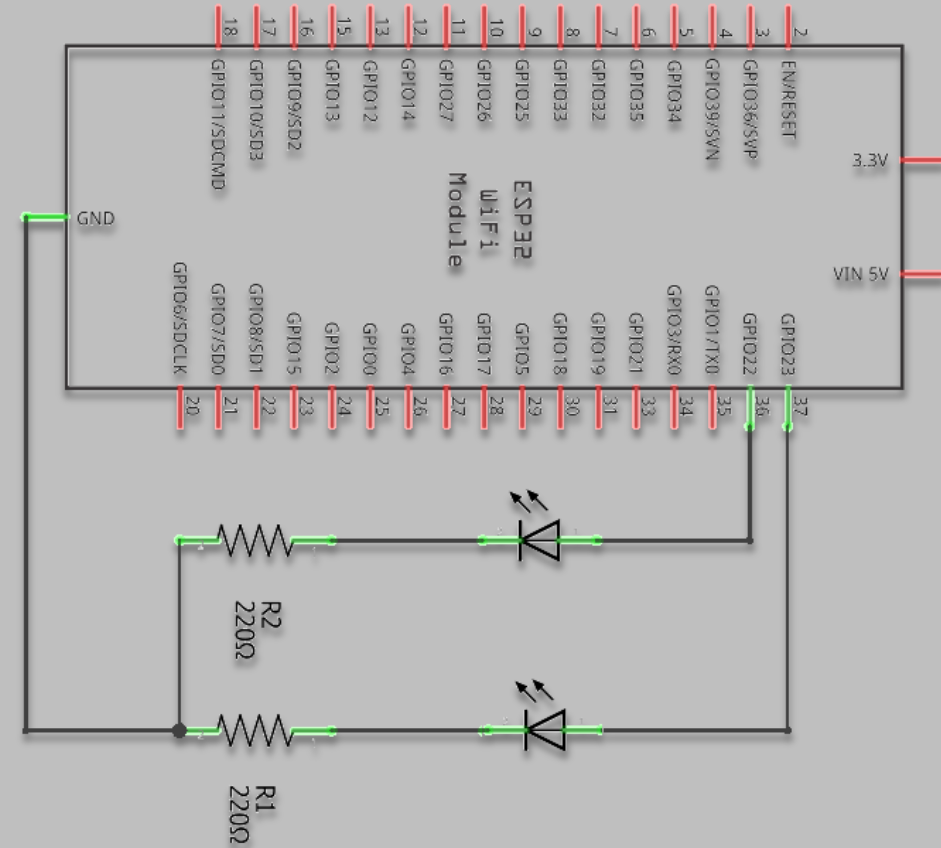
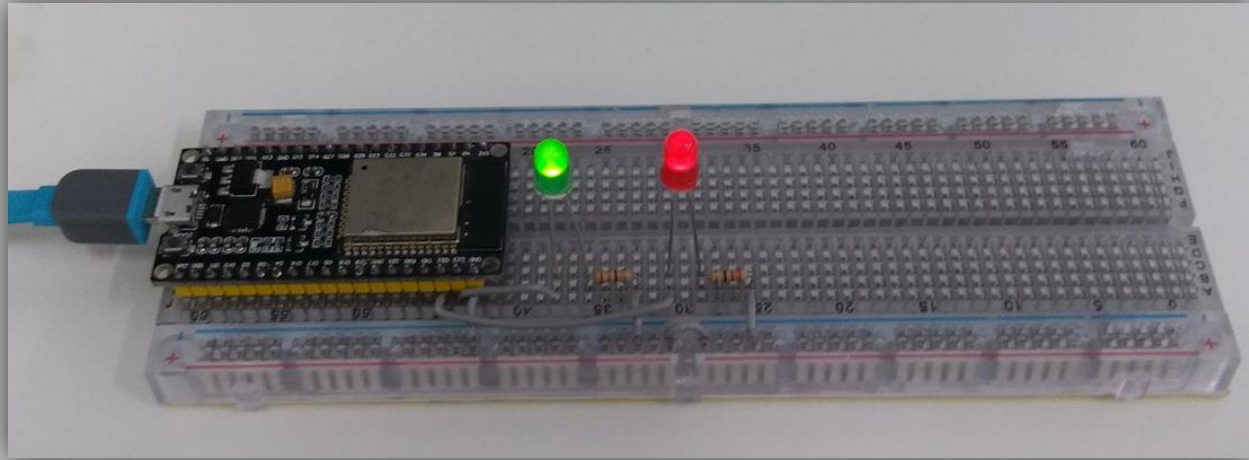
Obs: O computador deve estar conectado na mesma rede que o ESP.





Montagem ESP32

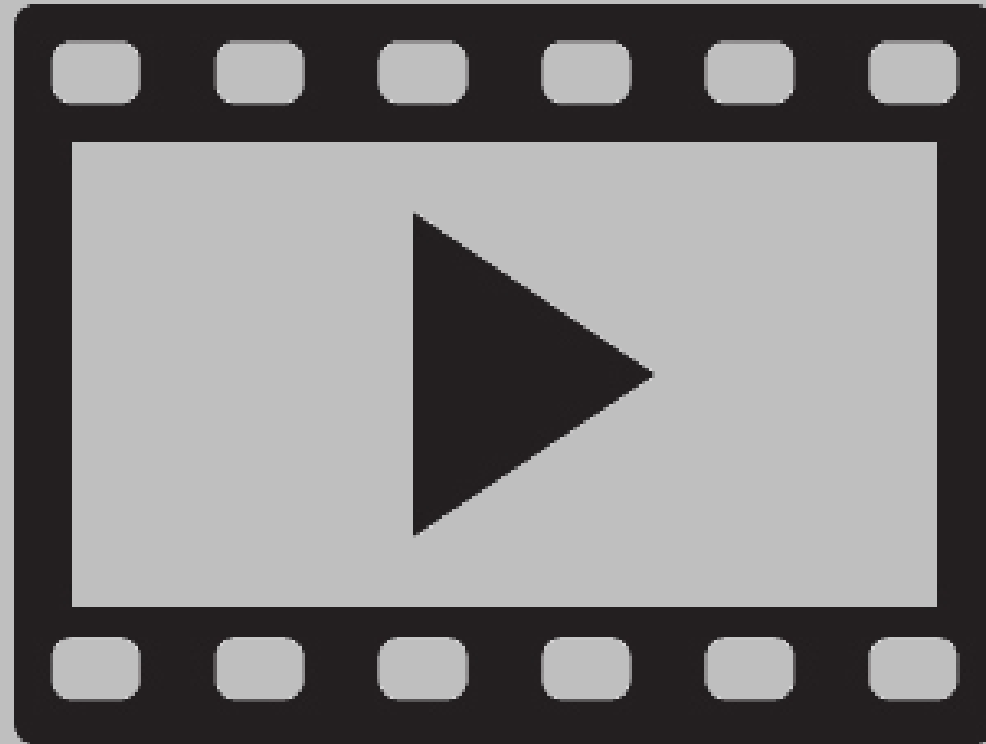
Montagem ESP32



Led verde indica que o ESP está conectado

Led vermelho é usado para visualizar a atualização feita pelo OTA

Demonstração



Em www.fernandok.com

Download arquivos PDF e **INO** do código fonte

